

3.2 Bestellbezeichnung

Tabelle 9.1

Baureihe	Baugröße Version	Untersetzung						Motor- wicklung	Stecker- konfiguration	Motorfeed- backsystem	Bremsen	Option 1	Option 2	Sonder- ausführung
		30	50	80	100	120	160							
CHA	20C	30	50	80	100	120	160	AM	H N	ROO	B	Sensor	Kabel/ Stecker	Nach Kunden- anforderung
	25C	30	50	80	100	120	160	AR		MGS				
	32C	30	50	80	100	120	160	AR		SIE				
	40C	-	50	80	100	120	160	AU		DCO				
	50C	-	50	80	100	120	160	AX		MZE				
	58C	-	50	80	100	120	160	AX		SZE				

Bestellbezeichnung

CHA - 20C - 100 - AM - H - MGS - B - EC - K - SP

Varianten in **Fettdruck** sind kurzfristig lieferbar. Zwischenverkauf vorbehalten.

Tabelle 9.2

Motorwicklung		
Baugröße Version	Bestellbezeichnung	Maximale stationäre Zwischenkreisspannung
20C	AM	680 VDC
25C	AR	
32C	AR	
40C	AU	
50C	AX	
58C	AX	

Tabelle 9.3

Steckerkonfiguration			
Bestellbezeichnung	Motorfeedback	Motor	Motorfeed- backsystem
H	ROO	6 pol. (M23)	12 pol. (M23)
H	MGS SIE MZE SZE	6 pol. (M23)	17 pol. (M23)
N	DCO	8 pol. (M17)	17 pol. (M17)

Tabelle 9.4

Motorfeedbacksystem		
Bestellbezeichnung	Typ	Protokoll
ROO	Resolver	-
MGS	Multiturn Absolut	SSI
SIE	Singleturn Absolut	EnDat® 2.1/01
DCO	Inkrementell	-
MZE	Multiturn Absolut	EnDat® 2.2/22
SZE	Singleturn Absolut	EnDat® 2.2/22

Tabelle 9.5

Option 1	
Bestellbezeichnung	Beschreibung
EC	Singleturn absolutes EnDat® Encodersystem am Getriebeabtrieb

Tabelle 9.6

Option 2	
Bestellbezeichnung	Beschreibung
K	Axialer Kabelabgang
-	Standard (radialer Kabelabgang)